# **EUROPEAN PATENT OFFICE**

# Patent Abstracts of Japan

**PUBLICATION NUMBER** 

62264144

PUBLICATION DATE

17-11-87

APPLICATION DATE

12-05-86

APPLICATION NUMBER

61106835

APPLICANT: RICOH CO LTD;

INVENTOR:

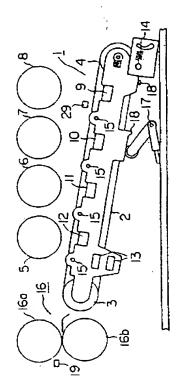
MITEKURA AYAHIRO;

INT.CL.

B65H 7/06 G03G 15/00

TITLE

PAPER CARRIAGE DEVICE



ABSTRACT: PURPOSE: To enable the easy removal of jammed paper under a transfer belt by providing a means for moving the belt for recording paper in a direction opposite to a copying process when the paper has jammed in a copying machine proper.

> CONSTITUTION: When recording paper has stagnated in a copying machine and jammed before discharge through a fixing port 16, a transfer belt unit 1 turns down a transfer belt unit release lever 17, thereby lowering an idle roller 4 and releasing contact between sensitive material drums 5-8 and a transfer belt 2. Consequently, the recording paper jamming above the transfer belt unit 1 can be easily removed. When the recording paper has been carried under the unit 1, adsorbed on the transfer belt 2 without enough removal of electrical charge, however, a transfer belt reversal switch on a jam treatment panel is turned 'ON' and the running of a transfer belt drive motor is reversed, thereby carrying and stopping the recording paper on the unit 1 for the easy removal thereof.

COPYRIGHT: (C)1987,JPO&Japio

# (B) 日本国特許庁(JP)

00特許出願公開

# ⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭62-264144

@Int\_Cl\_4

識別記号

**广内整理番号** 

**四公開** 昭和62年(1987)11月17日

B 65 H 7/06 G 03 G 15/00

112

7828-3F 6691-2H

審査請求 未請求 発明の数 1 (全7頁)

### 公発明の名称 用紙搬送装置

②特 顧 昭61-106835

会出 類 昭61(1986)5月12日

の発明者 見手倉 理弘 の出願人 株式会社リコー 東京都大田区中馬込1丁目3番6号 株式会社リコー内 東京都大田区中馬込1丁目3番6号

20代理人 并理士 武 頭次郎

#### 明 村本 書

### 1.発明の名称

用紙搬送装置

# ・2.特許請求の範囲

記録紙を記録紙搬送ベルトに静電的に吸寄させ て搬送する手段を有する用紙搬送装置において、 記録紙が機器本体内部で紙詰まりを起こした時、 記録紙搬送ベルトを被写動作の移動方向に対して 逆方向に移動させる手段を具備させたことを特徴 とする用紙搬送装置。

#### 3.発明の詳細な説明

#### (技術分野)

本発明は、用紙搬送装置に関し、より具体的には、プリンター、ファクシミリなどの復写機能を 有する機器に適用しうる用紙搬送装置に関する。 (従来技術)

従来、記録紙を酸送ベルトに静電吸着させて、 競送する形式の複写機がある。このような復写機 では、記録紙上に、感光体上に形成されたトナー 像を転写し、その後、記録紙を設送ベルトから分 難し、定寄部へ送ることになるが、前途した分離 作用が充分にできないと記録紙が搬送ベルト上に 前電吸着されたまま搬送されてしまい、復写機の 制御を行つているマギクロプロセッサでは「紙づ まり」と判断する。

しかし上述した判断時点では、記録紙は通常搬送ベルトユニットと複写機底部との間に有り、記録紙の存在個所にオペレータが手を入れて取り出していた。

ところで前記度送ベルトユニットと複写機底部との間は、複写機の構造上、狭くなつており、また記録紙が分離されない原因としては紙除電不良が主なものであり、記録紙が接送ベルトに対して びつたりと吸着していることが多く、上述の状態 の記録紙を取り出すことは容易ではなかつた。

#### (目的)

本発明は、上述した従来技術の問題点を解消し、 搬送ベルト下部で紙つまり状態になつた紙を、簡 単に取り出せるようにした用紙搬送装置を提供す ることを目的とする。

#### (構成)

本発明は、上記の目的を連成させるため、記録 紙を記録紙機送ベルトに静電的に吸着させて機送 する手段を有する用紙機送装置において、記録紙 が概器本体内部で紙詰まりを起こした時、記録紙 機送ベルトを複写動作の移動方向に対して逆方向 に移動させる手段を具備させたことを特徴とした ものである。

以下、本発明の一実施例に基づいて具体的に説明する。

第1図は、記録紙袋送ベルト、すなわち転写ベルトユニット部分の機略正面図である。この転写ベルトユニット1には、記録紙を鞍送するための転写ベルト2とそれを移動させるための転写ペルトを張舞として転写ベルト2を張雲といるアイドルローラー4とが設けられ、さらにナータンイドルローラー4とが設けられ、さらにナークスを転写するための転写チャージャがブラック用り、イエロー用10、マゼンタ用11、シアル用12と4つ取り付けられている。また前記ベルト

うになつている。

抵請まりの際は、定着部16の排紙センサ19 が、記録紙を本来検知すべきタイミングに検知し ない時、佐写路を制御するマイクロプロセッサ (後述する) が、転写ベルト2、感光体5、6. 7, 8、定者ローラー16a、16b等の駆動を 停止するので、図示しない復写機削而のドアを開 けて、転写ベルトユニツト1を解除(下におろ す)し、詰まつた記録紙を取り除く。この際、紙 詰まり個所が、転写ベルトユニツト1の上郎 (窓 光体と転写ベルトユニツトの間)なら、簡単に除 去できる。また、図示しないレジストローラー部 や、定者ローラー16a.16b部に詰まつた場 合は、レジストローラー軸や、定者ローラー軸に 取り付けられたノブを手動で回転させることによ つて、記録紙を除去できる。しかし、記録紙を搬 送するために都電的に吸着させて行つているため、 紙融電が充分に行われなかつた場合等、記録紙が、 転写ペルト2上に吸着されたまま、転写ペルトユ ニット1の下部に数送されてしまう事がある。こ

2 は、記録紙を修電的に吸着させて搬送するので、 素材はマイラー等を用いている。したがつて、ベ ルト2も帯電されるため、転写ペルトユニツト1 -1にベルト除電チャージャ1.3が取り付けられて いる。一方、ベルト2上にトナーが付着した場合、 記録紙の裏面が汚れるため、紅写ベルト2のクリ ーニングユニツト14が具備されている。またべ ルト2のパタ付を助ぐためにアイドルローラ15 がもつ設けられている。以上からなる転写ペルト ユニツト1は、記録紙が定着部16を還つて排紙 される前に彼写微内部に詰まり、ジャムを発生し た場合、転写ベルトユニツト解除レパー17を倒 すことによつて、アイドルローラー4側を下げて 感光体ドラム5、6、7、8と転写ベルト2の接 触を解除できるようになつている。この際、転写 チャージャ3,10,11,12とベルト除電チ ヤージャ13を図示しないコネクタから引き抜い てから解除する。また、転写ベルトユニツト1は ストツパ18によつてアイドルローラー15が、 他の部材に接触しない位置までしか下がらないよ

の時に記録紙を取り除くことは、転写ベルトユニット1と機器本体底部との間隔が狭いので容易でなく、さらに転写ベルト2に吸着している記録紙を取ることは困難である。この欠点をなくすために、第8図に示す、ジャム処理パネル20に設けた転写ベルト逆転スイッチ21をオンすると、後述する転写ベルト駆動モータが逆転し、記録紙を転去し易くするのである。

第5図に本実施例のマイクロプロセツサシステム22の機略図を示す。すなわち中央演算装置 (CPU) 23と、記憶業子であるRAM24、ROM25とがパス部26aを介してポート26とつながり、このポート26にて俳紙センサ19、 とつながり、このポート26にて俳紙センサ19、 とばする紙センサ29、転写ベルト逆転スイツチ21、リセツトボタン40、駆動モータ27をコントロールする転写ベルトモータドライバ28、シアン紙除電高圧電源41、紙づまり表示しED 42との信号の入出力を行う。

第6図 (A) にマイクロプロセツサの l / Oポ

ート26部分の要部の詳細を示した。すなわち、アンドゲート50の入力端子はボート26と転写ベルト逆転スイツチ21と接続し、出力端子はRーSフリツブフロツブ51のセツト端子51aに入力される。またRーSフリツブフロツブ51は、そのリセツト端子51bが紙センサ29の出力と接続され、またインバータを介して転写ベルトモータドライバ28とシアン抵験電画圧電源41のオン/オフ信号端子に接続されている。

そして転写ベルトユニット1には、第1回に示すように上述した紙センサ29が取り付けてあり、記録低がこの紙センサ29が取り付けてると、紙センサ29がオンし、マイクロプロセッサがこれを検知する。これによりマイクロプロセッサは、転写ベルト2を停止するためにモータドライバを送出する「第1回(F)」。そして紙除電チャージャンアン用商圧電源をオフする。この時、記録紙は、転写ベルトユニット1の上部にあり、ユーザーは容易に記録紙を除去することができる。そして、第

御の設定等を行いてイクロプロセツサのイニシヤ ライズを行うモード設定ルーチン30、次にRA M 2 5 を クリアする R A M クリアルーチン 3 1、 次いでプログラムで使用するメモリの設定、カウ ンタの設定、インターフエイス1Cのモード設定 を行う初期設定ルーチン32、そしてウエイトル ーチン33、ファーストコピールーチン34、コ ピールーチン35、ラストコピールーチン36か ら成り、彼写機の主な動作を行わせる。ウエイト ルーチン33では、システムの立ち上がりや、テ ンキーの枚数設定のチエツク等を行う。フアース トコピールーチン34では、コピー動作の最初の 段階玄でを行う。コピールーチン35では、コピ -動作の主なシーケンスを行い、ラストコピール ーチン36で最終コピーの残りのシーケンスやウ エイトルーチン33に行くときのカウンタやフラ グを設定したりする。また、メインルーチンを実 ・ 行している最中に、抵請まりやその他の異常が発 生すると異常処理ルーチン37に行き、ランニン グのテスト等を行う時は、テストモードルーチン

38を実行する。メインルーチンで、復写機の期 御をしている時に、メインルーチン内のサブルー チンの1つで、前記定着部16にある排紙センサ 19か、記録紙を検知すると、フラグを立て、必 丁排紙センサ19が記録紙を検知していなければ ならないタイミングでフラグをチエツクする〔第 7図(B)、(C))。このフラグが立つていな いと復写機内部の紙づまりと判断して、排紙ゼン サ19のオンフラグをオフして前記異常処理ルー チン37に行く。異常処理ルーチン37では、前 記感光体5, 6, 7, 8、定着ローラー16a, 16b、転写ベルト2などを停止させる。」そし てジャム処理パネル20における紙づまり表示の LED 4 2 を点灯させる (第7 図 (C), (E ))。このとき紙づまりフラグを立てる。オペレ - 夕は、この紙づまり表示を見て、複写機前部の ドアを開け、転写ベルトユニツト1を解除し、紙 を除去しようとする。この時に、記録紙が、転写 ベルトユニツトIの下部まで競送されている時に は第8図のように抵づまり表示器の下にある、転

# 特開昭62~264144 (4)

写ベルト逆転スイツチ21をONする。 一実施例の具体的構成を、第2図に示すように転写ベルト駆動用のモーター27が他の駆動モーターと別にあるものを説明する。

したがつてマイクロプロセツサは、モータドライパ28のオン、オフは号端子にロウレベルを送出してモータを駆動する。ここでシアン抵除電高 圧電波41にオン信号を出力し、記録紙を除電し

ーラー軸 4 5 に転写ベルトユニツトコネクタ 保持 板46がゆるく設けられていて、簡単に転写ベル ト駆動ローラ軸 4.5を中心として回転でき、かつ 上ストツパ47、下ストツパ48によつて回動額 囲が決められている。転写ベルトユニツト!を独 写機にセツトする時には、復写機関に付けられた、 転写ベルトユニツトコネクタ49の相手側に、こ のコネクタも9が接続されるような位置に前記下 ストツパ48によつてコネクタ保持板46は保持 されている。すなわち転写ベルトユニツト」は水 平にしてセツトしなければならない。またセツト された状態では前記コネクタ保持板46は、転写 ベルト駆動ローラー触45にゆるく取りつけられ ているので、転写ベルトユニツトしは、転写ベル ト駆動ローラー触45を中心に可動であり、解除 レバーも?によつて解除できる。

上記の構成はマイクロプロセッサによつてすべて制御を行つているが第6図(A)に示したように「抵づまり」とマイクロプロセッサが判断すると、アンドゲートの人力端子の①に通常時にはロ

て駐去し易くする(第7図(E))。そして、記録紙は、転写ベルト2の移動によつて逆に難送され、転写ベルトユニツト1.の上部へくる。

また転写ベルトユニット1は、転写ユニット解 除レバー17を倒し、転写ベルトユニット1を下 げて、記録紙を取り除き易くしているが、転写ベ ルト2の駆動には問題がない構造になつている。

そして転写ベルト2を逆方向に移動しても、感 光体ドラム5、6、7、8と接触していないので 支離はない。

ところで第2図に示すようにツマミネジ43を外し、転写ベルトユニットの保持ブラケット44を取り外すとカップリング機構52の介在により転写ベルトユニット1を引き出せ、メインテまが行えるように本実施例ではなつている。までない。まるではない。まるではないないではないではない。出力とを観明のマイクロブロセッサのボート26へ接続を運動するためのコネクタ節の構成を示りた。同図において転写ベルトユニット1の駆動

ウレベルが送出されるのに対してハイレベルが送 出され、転写ベルト逆転スイツチ21の入力を受 け付けるようにする。この時にはアンドゲートの 出力は転写ベルト逆転スイツチ21どうりの出力 になる。アンドゲートの出力は、R-Sフリップ フロツブ51のセツト端子に入力される。リセツ ト端子には、紙センサ29の出力が接続されてい る。紙センサ29は紙を検知すると、通常はハイ レベルであるがロウレベルを出力する。したがつ てフリップフロップ51の出力は、転写ベルト进 伝スイツチ21がオンするとセツトされハイレベ ルになり、紙センサ29が紙を検知すると、リセ ツトされてロウレベルになる。このフリップフロ ツブ51の出力はインパータを通して、転写ペル トモータドライバ28とシアン抵除電用高圧電車 4.1のオン、オフ信号端子に接続されている。従, つて転写ベルト逆転スイツチ21をオンすると、 **転写ベルトモータドライパ28とシアン紙除電用** 酉圧電源41がオンし、また紙センサ29がオン すると前記ドライバ28と高圧電源41とがオフ

## 特開昭62-264144 (5)

することになる。一方、転写ベルトモータドライ パ28の正逆転信号端子には、転写ベルト逆転ス イツチ21が接続され、このスイツチ21がオン すると逆転信号(ロウレベル)が送出されるよう になつている。また、転写ベルトモータドライバ 28と、シアン紙除電用高圧電源41のオン、オ フ信号とはオアゲートによつてマイクロブロセツ サによつても制御できるようになつている。

ところで、上記実施例は、転写ベルトの駆動用 のモーター 2 7 とその他の感光体等の駆動モータ ーが別であつたが、第 4 図のような構成にすれば 国一の駆動モータでもよい。

すなわち、駆動モーター 6 1 はブラケツト 6 2 に保持されていて、モータ軸 6 3 はカツブリング 6 4によつてウオームギア軸 8 5 に連結している。

このウオームギア軸 6 5 に設けられたウオームギア 6 5 a は転写ベルト駆動用のものであつて転写ベルト駆動用ギア 6 6 を介して、転写ベルト駆動ローラー軸(図示せず)に接続されている。 転写ベルト駆動ローラー軸の回転方向は、感光体 ドラム(図示せず)の回転方向と逆なので、回転方向を逆にするためのギア 6 7 が必要である。 上記のウォームギア軸 6 5 は、電磁クラツチ 6 8 に接続されていて、この電磁クラッチ 6 8 のオン、 オフ動作により、以降に設けられたウオームギア 6 9 の回転を制御できる。

電磁クラツチ68から以降に、ブラツク、シアン、マゼンタ、イエロー用の感光体ドラム駆動用のカオームギア69か、カツブリング71を介して接続されている。ウオームギア軸65の端配は軸受け72で保持されている。上記の構成であれば、転写ベルトだけを駆動する時は前記クラツチ68をオンすれば違い。

# 4.図面の簡単な説明

第1図は本発明の一実施例を示す正面図、第2 図は同実施例の個面図、第3図はコネクタ部を示す正面図、第4図は駆動機構の他の実施例を示す 側面図、第5図はマイクロプロセッサンステムを 示す概略図、第6図(A)は1/Oボート部分の

詳細菌、第6図(B) は本実施例のタイミングチャート、第7図(A)、第7図(B)、第7図(C)、第7図(C)、第7図(E)、第7図(F)、第7図(G) は本実施例のフローチャート、第8図はパネル部分を示す平岡図である。

2 …記録紙搬送ベルト、2 1 …記録紙搬送ベルトを送方向に移動させる手段。

代理人 弁理士 武 額次郎



